

Signaalianalyysi, 2.vk 9.2.2013, lyhennettyt ratkaisut

1. (a) $E(X) = \sum_{x_k} x_k P(X = x_k) = 1 \cdot 0.1 + 3 \cdot 0.2 + 5 \cdot 0.3 + 7 \cdot 0.4 = 5.0$,
 $E(X^2) = \sum_{x_k} x_k^2 P(X = x_k) = 1^2 \cdot 0.1 + 3^2 \cdot 0.2 + 5^2 \cdot 0.3 + 7^2 \cdot 0.4 = 29.0$,
 $\text{Var}(X) = E(X^2) - [E(X)]^2 = 29 - 5^2 = 4.0$.

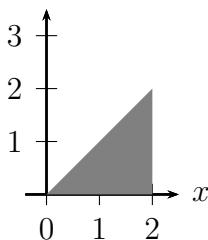
(b) Vakio c saadaan vaativalla, että tiheysfunktion integraali yli xy -tason on yksi

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dx dy = \int_0^3 \int_0^2 c dx dy = \int_0^3 \int_0^2 cx dy = \int_0^3 2c dy = \int_0^3 cy = 6c, \text{ eli } c = \frac{1}{6}$$

Todennäköisyys

$$P(X > Y) = \int_0^2 \int_0^x f(x, y) dy dx = \int_0^2 \int_0^x \frac{1}{6} y dx = \frac{1}{6} \int_0^2 x dx = \frac{1}{6} \int_0^2 \frac{x^2}{2} = \frac{1}{3}$$

Kuvassa on varjostettu alue, jossa $f(x, y) > 0$ ja $X > Y$.



2. $\mu_Y(t) = E[Y(t)] = E[A]E[\cos(\omega t + \Theta)] = E[A] \int_0^{2\pi} \cos(\omega t + \theta) \frac{1}{2\pi} d\theta = 0$.

$$E(A^2) = \sum a_k^2 P(A = a_k) = (-1)^2 P(A = -1) + 1^2 P(A = 1) = 1$$

$$\begin{aligned} R_Y(t, t+\tau) &= E[A \cos(\omega t + \Theta) A \cos(\omega t + \omega\tau + \Theta)] = \frac{1}{2} E(A^2) E[\cos(2\omega t + \omega\tau + 2\Theta) + \cos(\omega\tau)] \\ &= \frac{1}{2} [\cos(\omega\tau) + \int_0^{2\pi} \cos(2\omega t + \omega\tau + 2\theta) \frac{1}{2\pi} d\theta] = \frac{1}{2} \cos(\omega\tau) + \frac{1}{8\pi} \int_0^{2\pi} \sin(2\omega t + \omega\tau + 2\theta) d\theta \\ &= \frac{1}{2} \cos(\omega\tau). \end{aligned}$$

$Y(t)$ on stationaarinen, koska sekä $\mu_Y(t)$ että $R_Y(t, t + \tau)$ ovat ajasta t riippumattomia.

$$\text{Keskimääräinen teho } P_Y = R_Y(0) = \frac{1}{2}$$

3. (a) Keskiarvon suhteen ergodisuus stationaariselle aikajatkuvalle $X(t)$:lle

- Välttämätön ehto: $\frac{1}{2T} \int_{-2T}^{2T} C(\tau)(1 - \frac{|\tau|}{2T}) d\tau \rightarrow 0$, kun $T \rightarrow \infty$.
- Riittävä ehto: $R(0) < \infty$ ja $R(\tau) - \mu^2 \rightarrow 0$, kun $\tau \rightarrow \infty$.

(b) Aikadiskreetillä nollaodotusarvoisella satunnaissignaalilla keskiarvon arvon suhteen ergodisuus seuraa $\sum_{m=-\infty}^{\infty} |R_X(m)| = 0.5 + 1 + 0.5 = 2 < \infty$.

4. (a) Vain kuvassa A voisi olla tehotiheysspektri (oltava parillinen ja ei-negatiivinen).

(b) Vasteen tehotiheysspektri $S_Y(f) = |H(f)|^2 S_X(f) = H(f) \overline{H}(f) S_X(f)$

$$\Rightarrow H(f) \overline{H}(f) = \frac{4}{4+4\pi^2 f^2} = \underbrace{\frac{2}{(2+j2\pi f)^2}}_{\text{kaus.}} \cdot \underbrace{\frac{2}{(2-j2\pi f)^2}}_{\text{ei-kaus.}}$$

$$\text{Kaus. systeemin siirtofunktio } H(f) = \frac{2}{2+j2\pi f}.$$

$$\text{Impulssivaste } h(t) = \mathcal{F}^{-1}\left(\frac{2}{2+j2\pi f}\right) = 2e^{-2t}u(t).$$

5. (a) $S_Z(f) = \mathcal{F}[R_Z(\tau)] = \frac{12}{4+4\pi^2 f^2}$ ja $S_N(f) = 1$. Ei-kaus. Wiener-suod. siirtofunktio:

$$H(f) = \frac{S_Z(f)}{S_Z(f) + S_N(f)} = \frac{12/(4+4\pi^2 f^2)}{12/(4+4\pi^2 f^2) + 1} = \frac{12}{16+4\pi^2 f^2}.$$

$$\text{Impulssivaste } h(t) = \mathcal{F}^{-1}[H(f)] = \mathcal{F}^{-1}\left[\frac{3}{2} \cdot \frac{2 \cdot 4}{4^2 + (2\pi f)^2}\right] = \frac{3}{2} e^{-4|t|}.$$

(b) Ei kohinaa $\Rightarrow Z_n = X_n$ ja $R_{XZ}(m) = E[X_n Z_{n+m}] = E[X_n X_{n+m}] = R_X(m)$. Kaava

$$\text{J31: } R_X(m) = \sum_{k=1}^2 h_k R_X(m-k), m = 1, 2 \Rightarrow \begin{cases} R_X(1) = h_1 R_X(0) + h_2 R_X(-1) \\ R_X(2) = h_1 R_X(1) + h_2 R_X(0) \end{cases}.$$

$$\text{Sijoitetaan } R_X \Rightarrow \begin{cases} 3h_1 + 2h_2 = 2 \\ 2h_1 + 3h_2 = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} h_1 = \frac{4}{5} \\ h_2 = -\frac{1}{5} \end{cases}.$$