

Digitaiset suodattimet: viikkotentti 6, 2018

1. Erääseen sovellukseen on suunniteltu seuraava digitaalinen FIR-alipäästösuođatin, jonka päästökaistan rajataajuudeksi ilmoitetaan $\pi/2$

$$h(n) = [-0.0801 \quad 0.3398 \quad 0.6602 \quad 0.3398 \quad -0.0801].$$

Suodatin on alunperin ajateltu toteutettavaksi 18-bitin tarkkuudella, mutta sellaisena se ei mahdu FPGA-piirillä jäljellä oleviin portteihin. Saatkin tehtäväksesi kvantisoida kertoimet 6-bitin tarkkuuteen! Kuinka paljon näin saadun suodattimen amplitudivaste poikkeaa suunnitelusta? (määritä todellinen amplitudivasteen virhe taajuksilla 0, $\pi/2$, π , ja $3\pi/2$.) Paljonko poikkeamat ovat desibeleinä?

The below FIR low pass filter with the claimed pass band limit at $\pi/2$ has been designed for an application.

$$h(n) = [-0.0801 \quad 0.3398 \quad 0.6602 \quad 0.3398 \quad -0.0801].$$

The filter was originally planned to be implemented using 18-bits of precision, but this turns out to be too much for the gates available on an FPGA. You are therefore asked to quantize the coefficients to 6-bit precision! How much does the magnitude response of this design differ from the planned one? (determine the actual error in amplitude response at frequencies 0, $\pi/2$, π , and $3\pi/2$) How much are the deviations in decibels?

2. Eräässä sovelluksessa oivalletaan mahdollisuus käänää impulssi-invarianttiin aikadiskreettien IIR-suodattimien suunnittelumenetelmään liittyvä laskostumisongelma hyödynnettäväksi edaksi.

Sovelluksen tarvitsemia aikadiskreettiä suodatinta vastaavan aikajatkuvan ratkaisun siirtofunktio $H(s)$ on alla. Saat parhaana saatavilla olevana asiantuntijana tehtäväksesi tuottaa sen aikadiskreetin siirtofunktion $H(z)$ nimenomaan impulssi-invariantilla menetelmällä. Näytystytaajuus on tällä ensimmäisellä yritymällä kivasti normalisoitu arvoon 1.

It is found that in an application the aliasing problem associated with the impulse-invariant method of designing discrete-time IIR filters could be turned into an asset.

Specifically, the application needs a discrete-time filter that is equivalent to a continuous-time filter with transfer function $H(s)$ shown below. As the best available expert you are assigned to use the impulse-invariant method obtain of the transfer function $H(z)$. The sampling frequency is nicely normalised to 1 for this first attempt.

$$H(s) = \frac{s + c}{(s + a)(s + b)}, \text{ missä/where } a=0.4, b=0.6, \text{ ja/and } c=0.5.$$

$$L^{-1}(H(s)) = \frac{1}{b-a}((c-a)e^{-at} - (c-b)e^{-bt})$$